

Organisasi dan Arsitektur Komputer : Perancangan Kinerja (William Stallings)

Chapter 3 Bus Sistem

Konsep Program

- ⌘ Pemrograman (hardware) merupakan proses penghubungan berbagai komponen logik pada konfigurasi yang diinginkan untuk membentuk operasi aritmatik dan logik pada data tertentu
- ⌘ *Hardwired program* tidak flexibel
- ⌘ *General purpose hardware* dapat mengerjakan berbagai macam tugas tergantung sinyal kendali yang diberikan
- ⌘ Daripada melakukan *re-wiring*, Lebih baik menambahkan sinyal-sinyal kendali yang baru

Program ?

- ⌘ Adalah suatu deretan langkah-langkah
- ⌘ Pada setiap langkah, dikerjakan suatu operasi arithmetic atau logical
- ⌘ Pada setiap operasi, diperlukan sejumlah sinyal kendali tertentu

Fungsi Control Unit

- ⌘ Untuk setiap operasi disediakan kode yang unik
 - ☑ Contoh: ADD, MOVE
- ⌘ Bagian hardware tertentu menerima kode tersebut kemudian menghasilkan sinyal-sinyal kendali
- ⌘ Jadilah komputer!

Komponen yang diperlukan

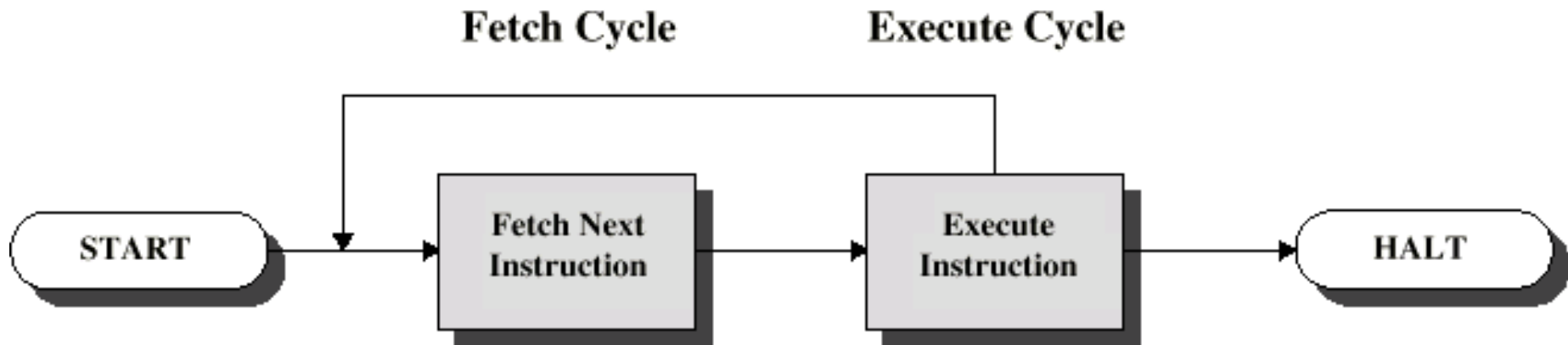
- ⌘ Control Unit (CU) dan Arithmetic and Logic Unit (ALU) membentuk Central Processing Unit (CPU)
- ⌘ Data dan instruksi harus diberikan ke sistem dan dikeluarkan dari sistem
 - ☑ Input/output
- ⌘ Diperlukan tempat untuk menyimpan sementara kode instruksi dan hasil operasi.
 - ☑ Main memory

Siklus Instruksi

⌘ Two steps:

☑ Fetch

☑ Execute



Fetch Cycle

- ⌘ Program Counter (PC) berisi address instruksi berikutnya yang akan diambil
- ⌘ Processor mengambil instruksi dari memory pada lokasi yang ditunjuk oleh PC
- ⌘ Naikkan PC
 - ☑ Kecuali ada perintah tertentu
- ⌘ Instruksi dimasukkan ke Instruction Register (IR)
- ⌘ Processor meng-interpret dan melakukan tindakan yang diperlukan

Execute Cycle

⌘ Processor-memory

- ☒ Transfer data antara CPU dengan main memory

⌘ Processor I/O

- ☒ Transfer data antara CPU dengan I/O module

⌘ Data processing

- ☒ Operasi arithmetic dan logical pada data tertentu

⌘ Control

- ☒ Mengubah urutan operasi
- ☒ Contoh: jump

⌘ Kombinasi diatas

Contoh Eksekusi Program

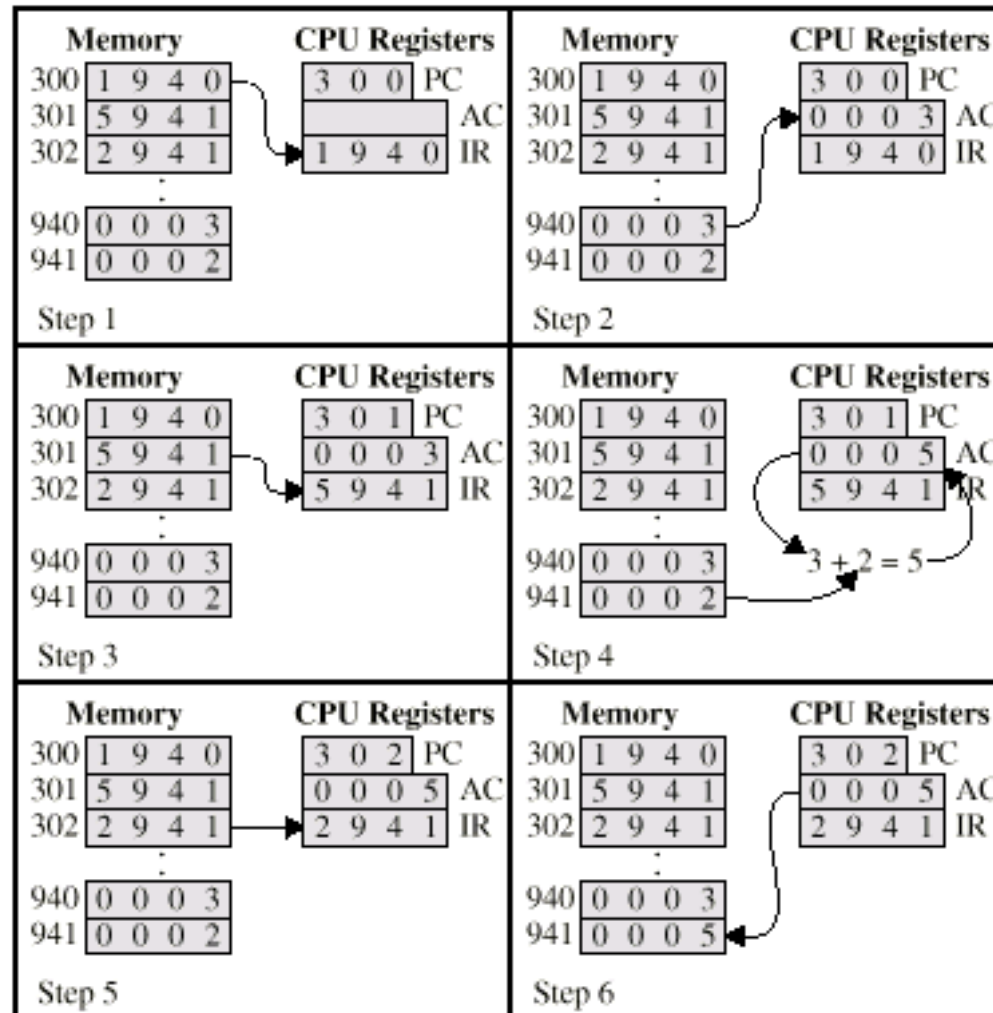
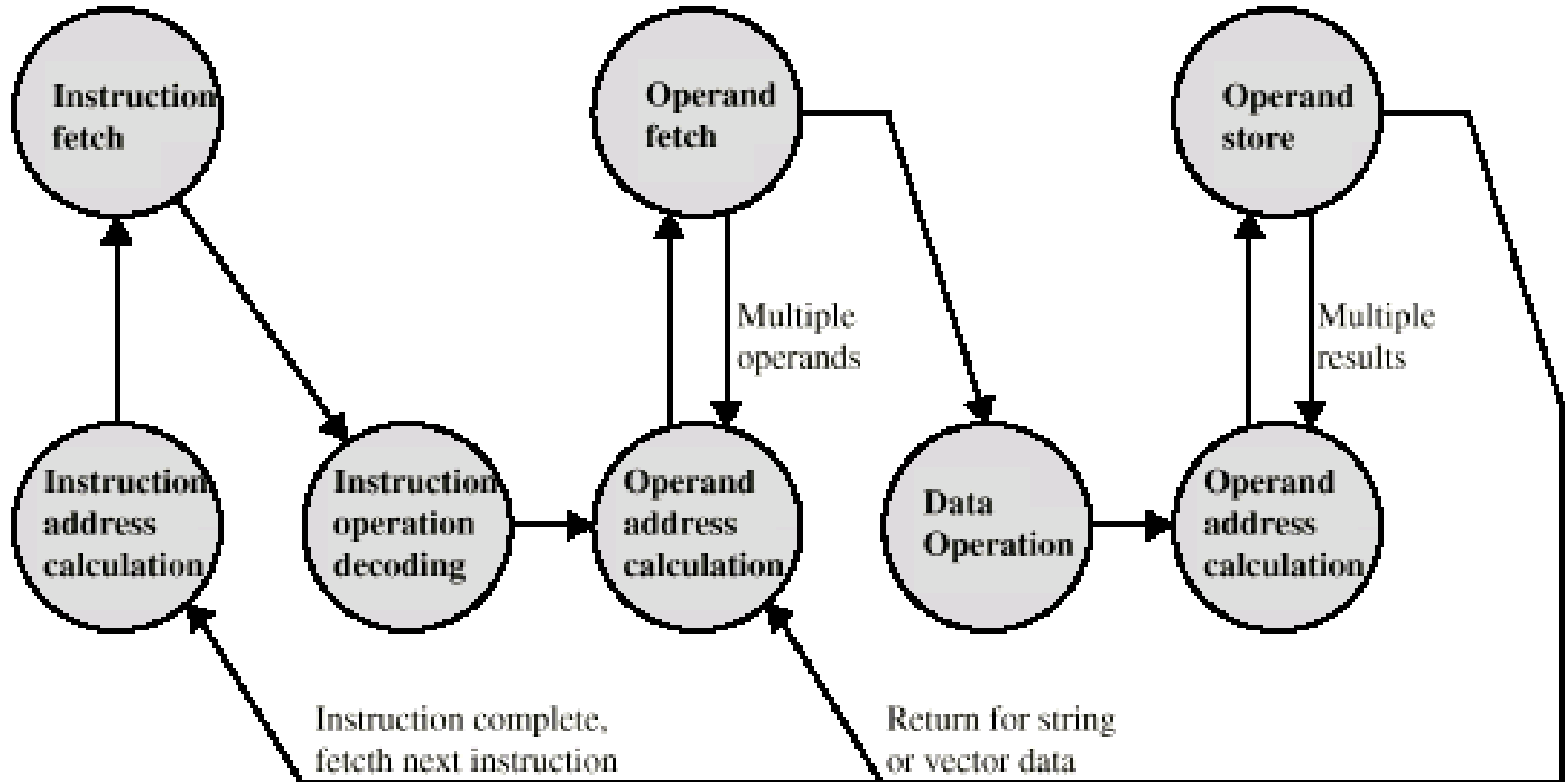


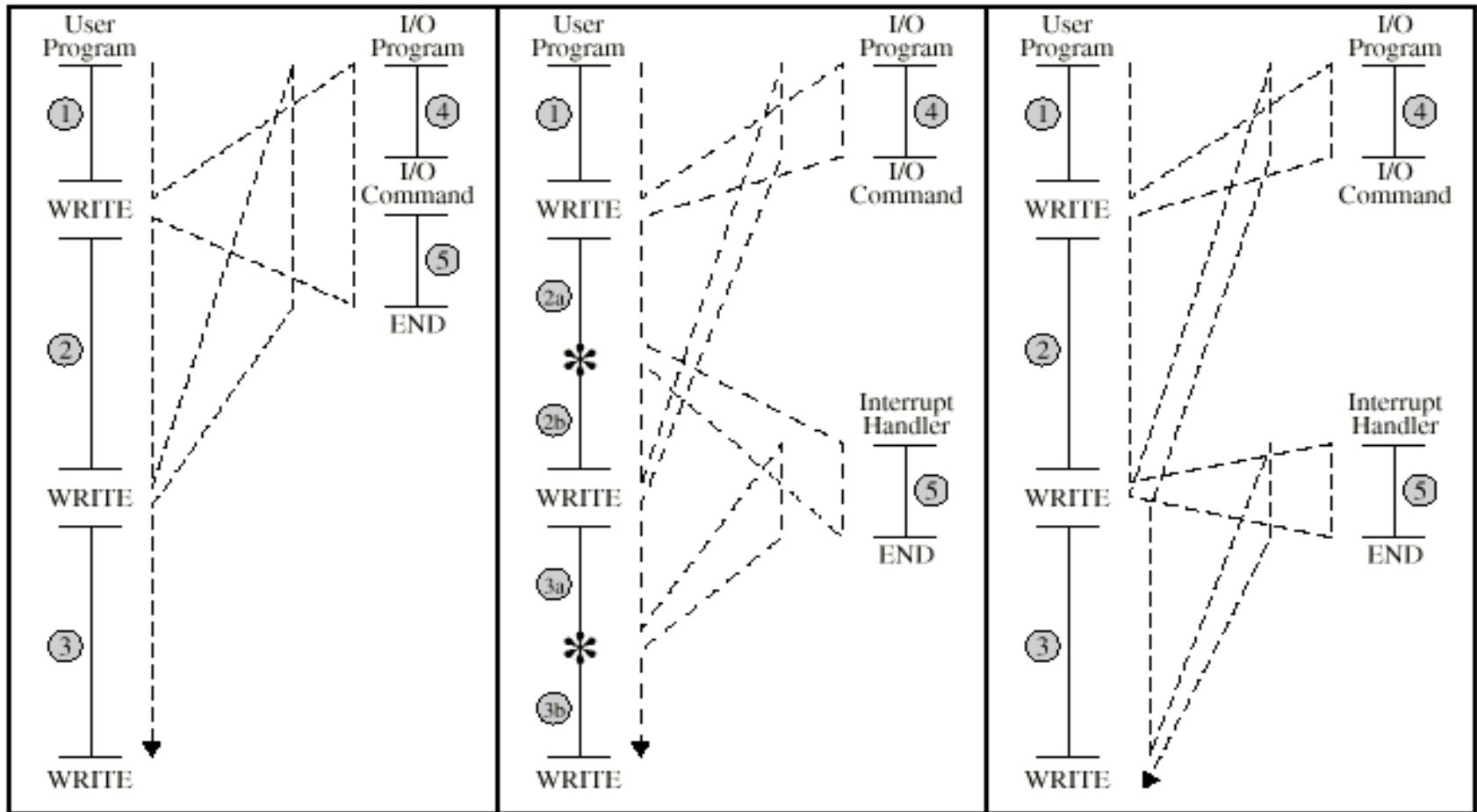
Diagram Keadaan Siklus Instruksi



Interrupt

- ⌘ Suatu mekanisme yang disediakan bagi modul-modul lain (mis. I/O) untuk dapat meng-interrupt operasi normal CPU
- ⌘ Program
 - ☒ Misal: overflow, division by zero
- ⌘ Timer
 - ☒ Dihasilkan oleh internal processor timer
 - ☒ Digunakan dalam pre-emptive multi-tasking
- ⌘ I/O
 - ☒ dari I/O controller
- ⌘ Hardware failure
 - ☒ Misal: memory parity error

Program Flow Control



(a) No interrupts

(b) Interrupts; short I/O wait

(c) Interrupts; long I/O wait

Siklus Interupsi

- ⌘ Ditambahkan ke instruction cycle
- ⌘ Processor memeriksa adanya interrupt
 - ☒ Diberitahukan lewat interrupt signal
- ⌘ Jika tidak ada interrupt, fetch next instruction
- ⌘ Jika ada interrupt:
 - ☒ Tunda eksekusi dari program saat itu
 - ☒ Simpan *context*
 - ☒ Set PC ke awal address dari routine interrupt handler
 - ☒ Proses interrupt
 - ☒ Kembalikan *context* dan lanjutkan program yang terhenti.

Multiple Interrupts

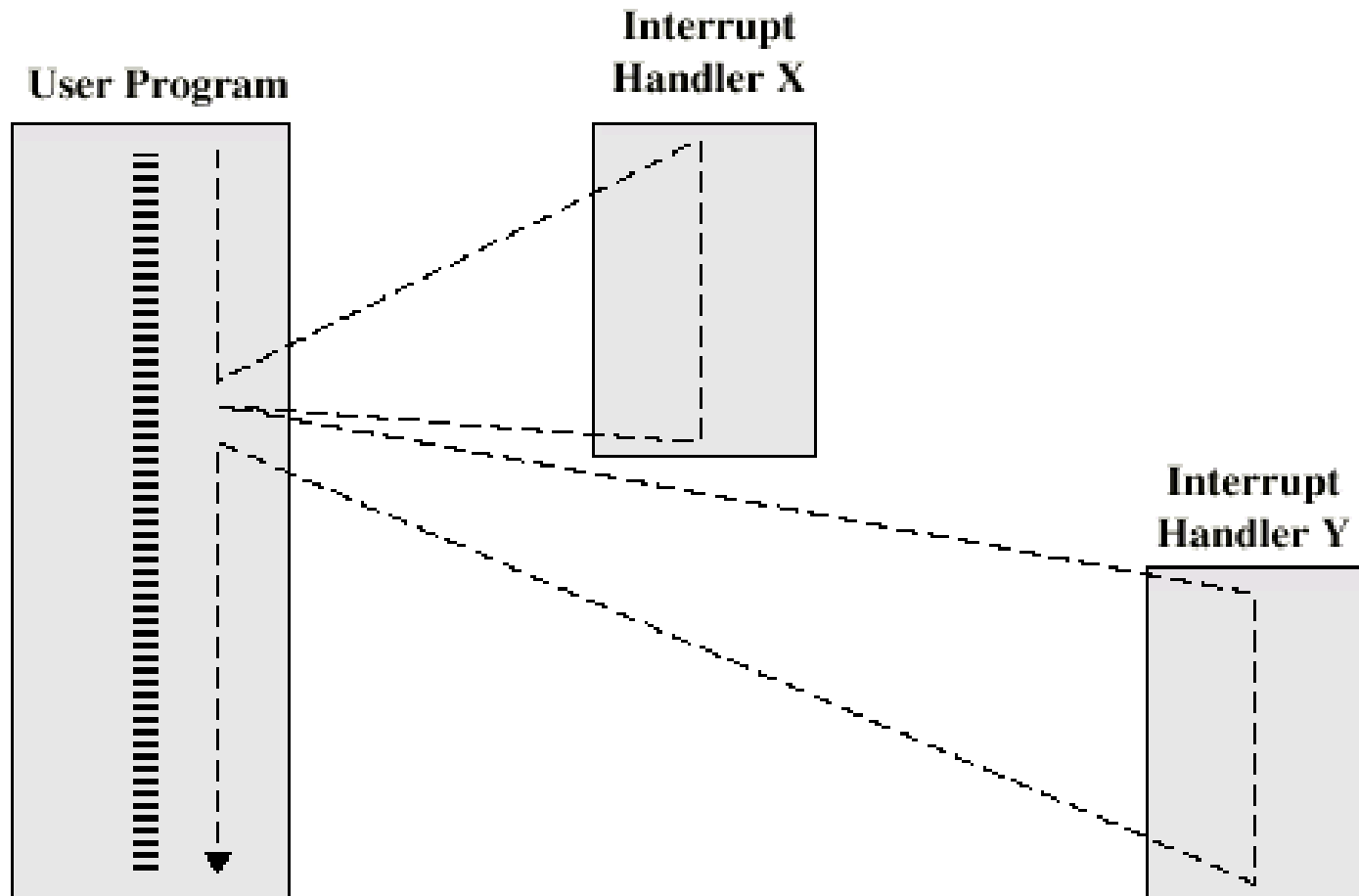
⌘ Disable interrupts

- ☑ Processor akan mengabaikan interrupt berikutnya
- ☑ Interrupts tetap akan diperiksa setelah interrupt yang pertama selesai dilayani
- ☑ Interrupts ditangani dalam urutan sesuai datangnya

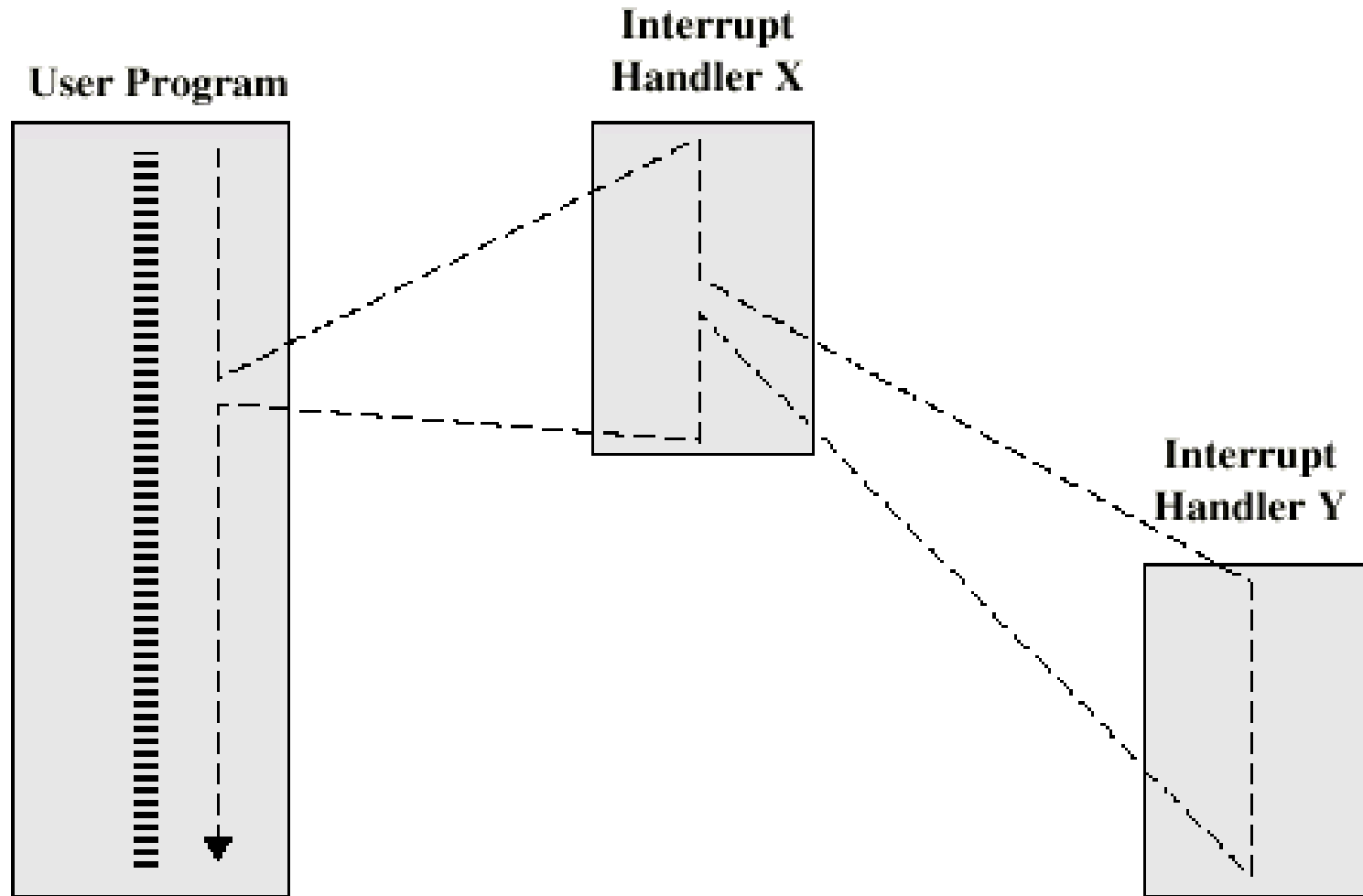
⌘ Define priorities

- ☑ Low priority interrupts dapat di interrupt oleh higher priority interrupts
- ☑ Setelah higher priority interrupt selesai dilayani, akan kembali ke interrupt sebelumnya.

Multiple Interrupts - Sequential



Multiple Interrupts - Nested



Sambungan

- ⌘ Semua unit harus tersambung
- ⌘ Unit yang berbeda memiliki sambungan yang berbeda
 - ☑ Memory
 - ☑ Input/Output
 - ☑ CPU

Sambungan Memori

⌘ Menerima dan mengirim data

⌘ Menerima addresses

⌘ Menerima sinyal kendali

☑ Read

☑ Write

☑ Timing

Sambungan Input/Output

⌘ Serupa dengan sambungan memori

⌘ Output

☑ Menerima data dari computer

☑ Mengirimkan data ke peripheral

⌘ Input

☑ Menerima data dari peripheral

☑ Mengirimkan data ke computer

Sambungan Input/Output

- ⌘ Menerima sinyal kendali dari computer
- ⌘ Mengirimkan sinyal kendali ke peripherals
 - ☒ Contoh: spin disk
- ⌘ Menerima address dari computer
 - ☒ Contoh: nomor port
- ⌘ Mengirimkan sinyal interrupt

CPU Connection

- ⌘ Membaca instruksi dan data
- ⌘ Menuliskan data (setelah diproses)
- ⌘ Mengirimkan sinyal kendali ke unit-unit lain
- ⌘ Menerima (& menanggapi) interrupt

Bus

- ⌘ Ada beberapa kemungkinan interkoneksi sistem
- ⌘ Yang biasa dipakai: Single Bus dan multiple BUS
- ⌘ PC: Control/Address/Data bus
- ⌘ DEC-PDP: Unibus

What is a Bus?

- ⌘ Jalur komunikasi yang menghubungkan beberapa device
- ⌘ Biasanya menggunakan cara broadcast
- ⌘ Seringkali dikelompokkan
 - ☑ Satu bus berisi sejumlah kanal (jalur)
 - ☑ Contoh bus data 32-bit berisi 32 jalur
- ⌘ Jalur sumber tegangan biasanya tidak diperlihatkan

Data Bus

- ⌘ Membawa data

 - ☑ Tidak dibedakan antara "data" dan "instruksi"

- ⌘ Lebar jalur menentukan performance

 - ☑ 8, 16, 32, 64 bit

Address bus

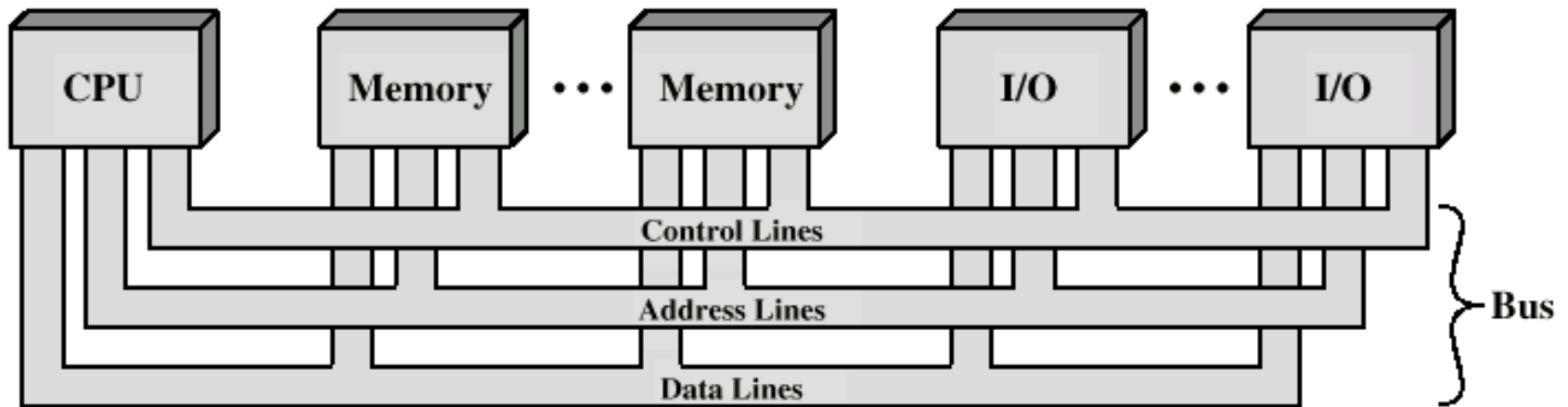
- ⌘ Menentukan asal atau tujuan dari data
- ⌘ Misalkan CPU perlu membaca instruksi (data) dari memori pada lokasi tertentu
- ⌘ Lebar jalur menentukan kapasitas memori maksimum dari sistem
 - ☑ Contoh 8080 memiliki 16 bit address bus maka ruang memori maksimum adalah 64k

Control Bus

⌘ Informasi kendali dan timing

- ☑ Sinyal read/write memory (MRD/MWR)
- ☑ Interrupt request (IRQ)
- ☑ Clock signals (CK)

Skema Interkoneksi Bus



Bentuk Fisik

⌘ Bagaimana bentuk fisik bus?

- ☑ Jalur-jalur parallel PCB
- ☑ Ribbon cables
- ☑ Strip connectors pada mother boards
 - ☒ contoh PCI
- ☑ Kumpulan kabel

Problem pada Single Bus

⌘ Banyak devices pada bus tunggal menyebabkan:

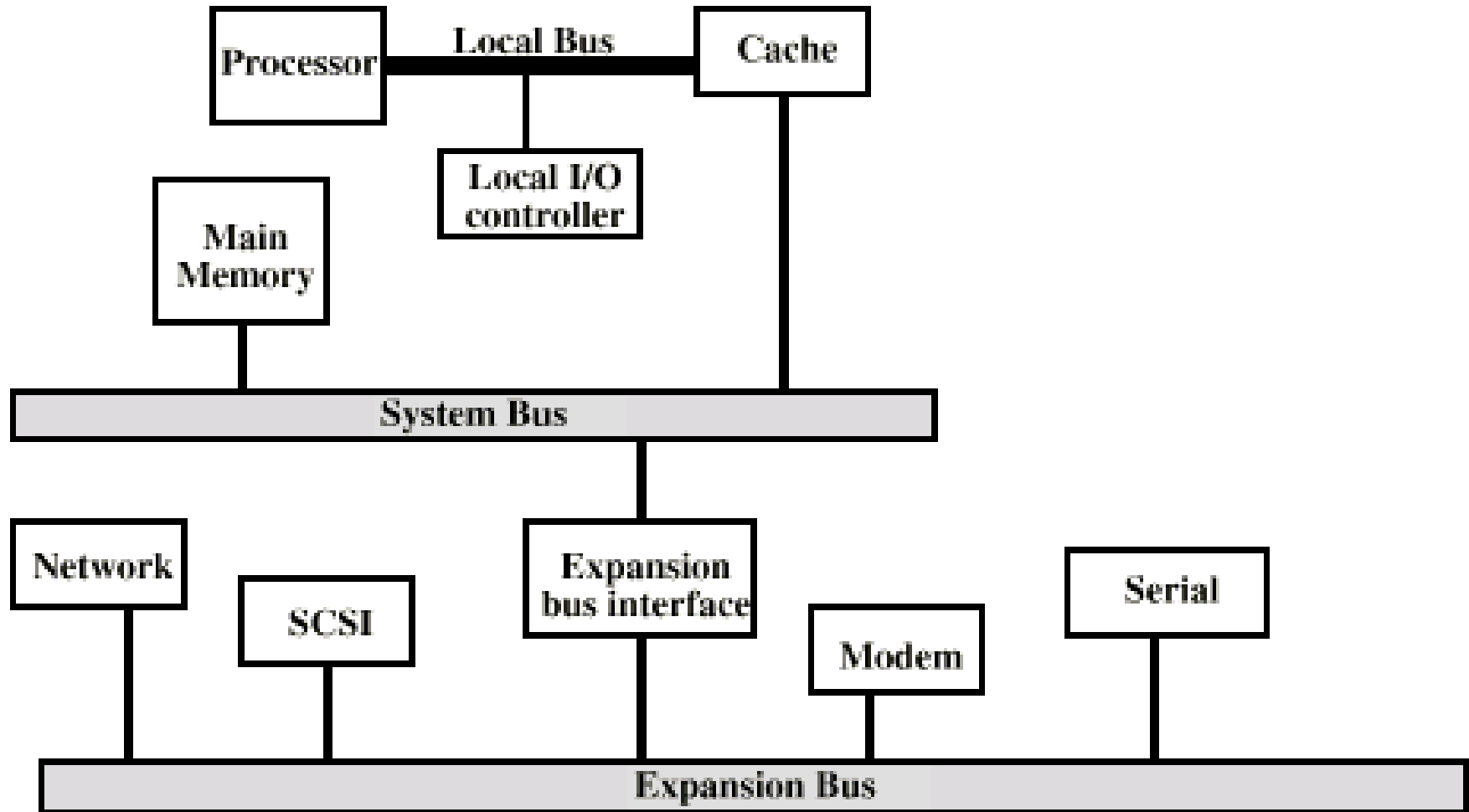
⊠ Propagation delays

⊠ Jalur data yg panjang berarti memerlukan koordinasi pemkaian shg berpengaruh pada performance

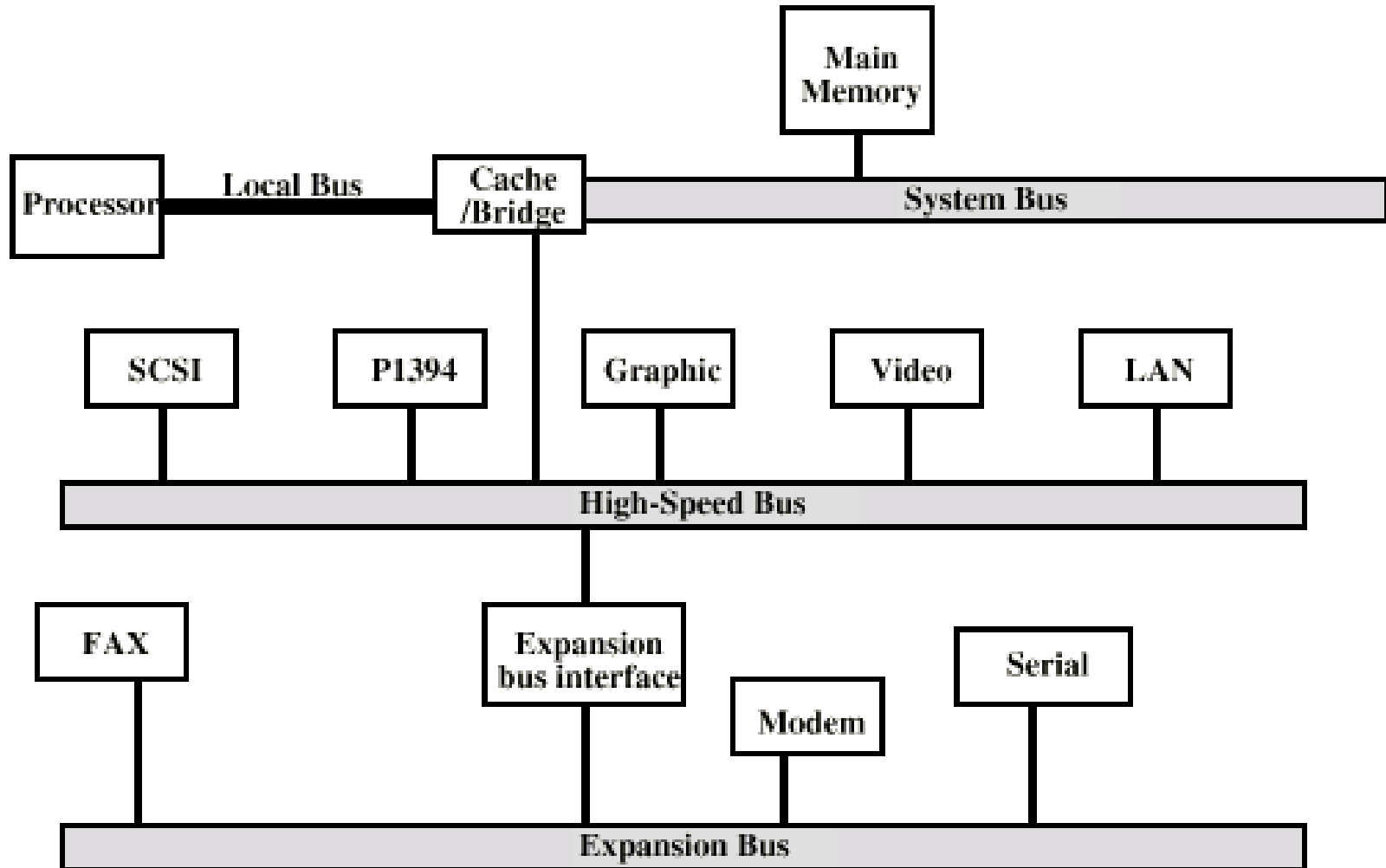
⊠ If aggregate data transfer approaches bus capacity

⌘ Kebanyakan sistem menggunakan multiple bus

Bus Traditional (ISA) (menggunakan cache)



High Performance Bus



Jenis Bus

⌘ Dedicated

- ☑ Jalur data & address terpisah

⌘ Multiplexed

- ☑ Jalur bersama
- ☑ Address dan data pada saat yg beda
- ☑ Keuntungan – jalur sedikit
- ☑ Kerugian
 - ☒ Kendali lebih kompleks
 - ☒ Mempengaruhi performance

Arbitrasi Bus

- ⌘ Beberapa modul mengendalikan bus
- ⌘ contoh CPU dan DMA controller
- ⌘ Setiap saat hanya satu modul yg mengendalikan
- ⌘ Arbitrasi bisa secara centralised atau distributed

Arbitrasi Centralised

- ⌘ Ada satu hardware device yg mengendalikan akses bus
 - ☑ Bus Controller
 - ☑ Arbitrer
- ⌘ Bisa berupa bagian dari CPU atau terpisah

Arbitrasi Distributed

- ⌘ Setiap module dapat meng-klaim bus
- ⌘ Setiap modules memiliki Control logic

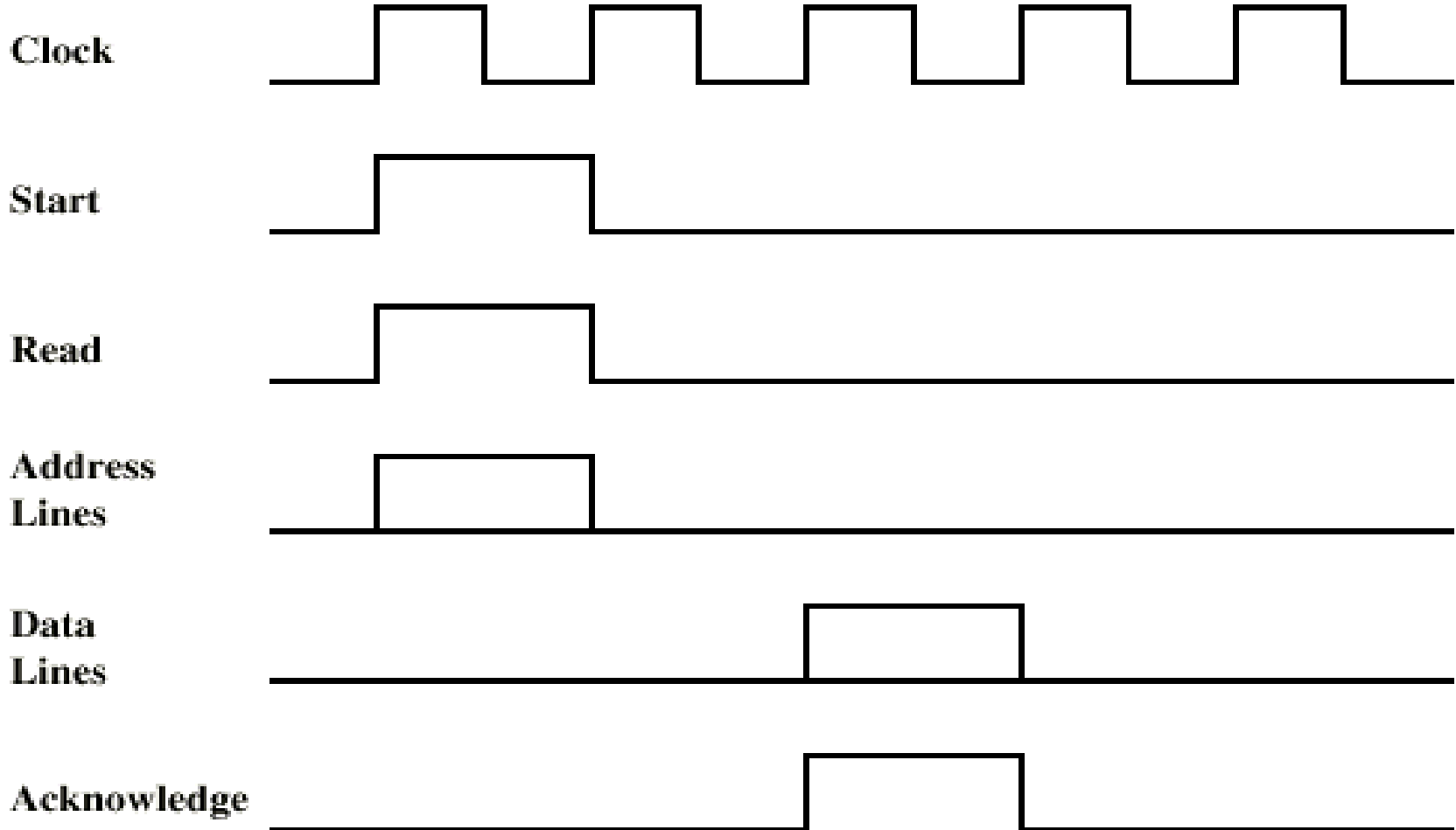
Timing

⌘ Koordinasi event pada bus

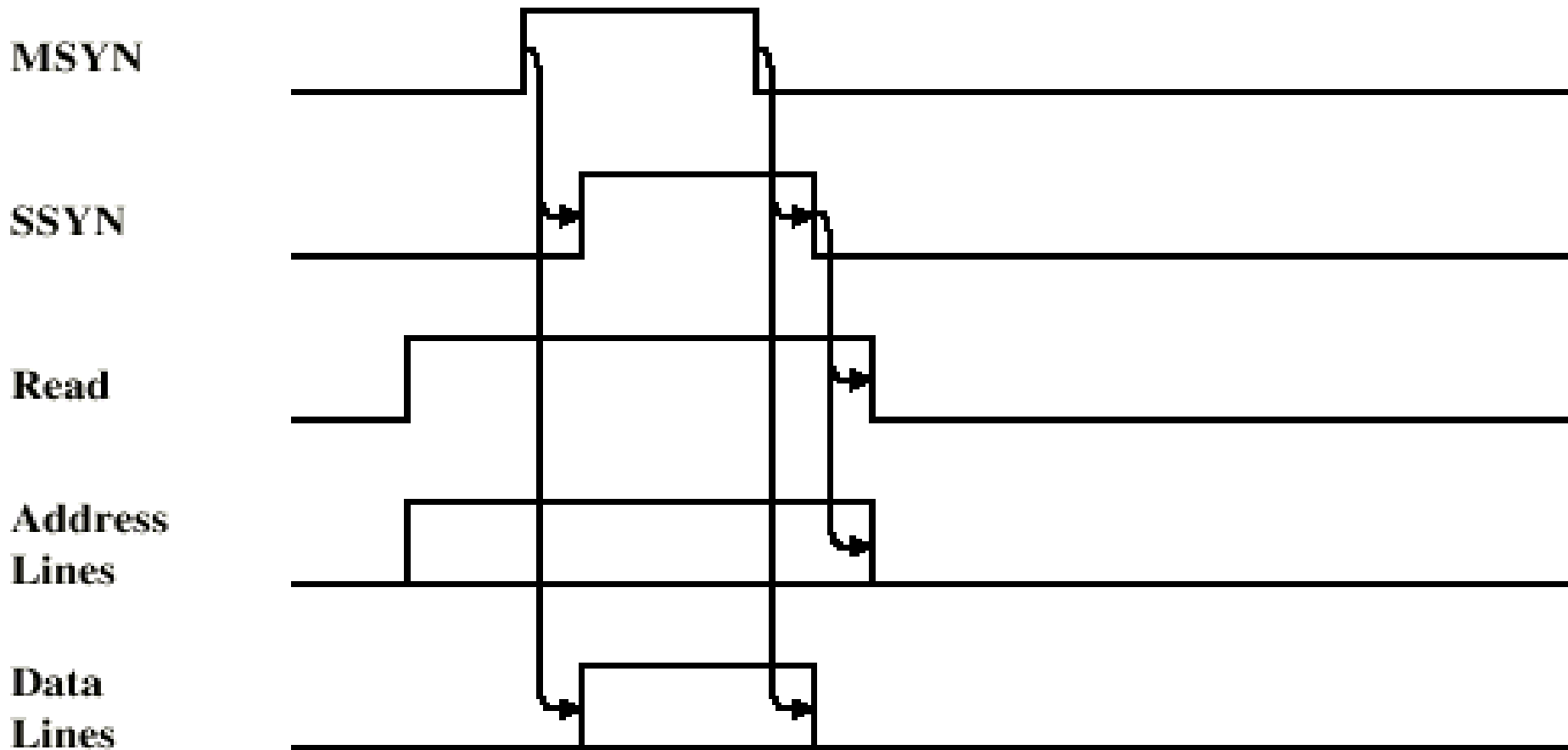
⌘ Synchronous

- ☑ Event ditentukan oleh sinyal clock
- ☑ Control Bus termasuk jalur clock
- ☑ Siklus bus (bus cycle) transmisi 1 ke 0
- ☑ Semua devices dpt membaca jalur clock
- ☑ Biasanya sinkronisasi terjadi pada tepi naik (leading edge)
- ☑ Suatu event biasanya dimulai pada awal siklus

Synchronous Timing Diagram



Asynchronous Timing Diagram



Bus PCI

- ⌘ Peripheral Component Interconnection
- ⌘ Dikeluarkan oleh Intel sebagai public domain
- ⌘ 32 atau 64 bit
- ⌘ 50 Jalur

Jalur pada Bus PCI (yg harus)

⌘ Jalur System

- ☑ clock and reset

⌘ Address & Data

- ☑ 32 jalur multiplex address/data
- ☑ Jalur validasi

⌘ Interface Control

⌘ Arbitrasi

- ☑ Not shared
- ☑ Direct connection to PCI bus arbiter

⌘ Error lines

Jalur Bus PCI (Optional)

⌘ Interrupt lines

- ☑ Not shared

⌘ Cache support

⌘ 64-bit Bus Extension

- ☑ Additional 32 lines
- ☑ Time multiplexed
- ☑ 2 lines to enable devices to agree to use 64-bit transfer

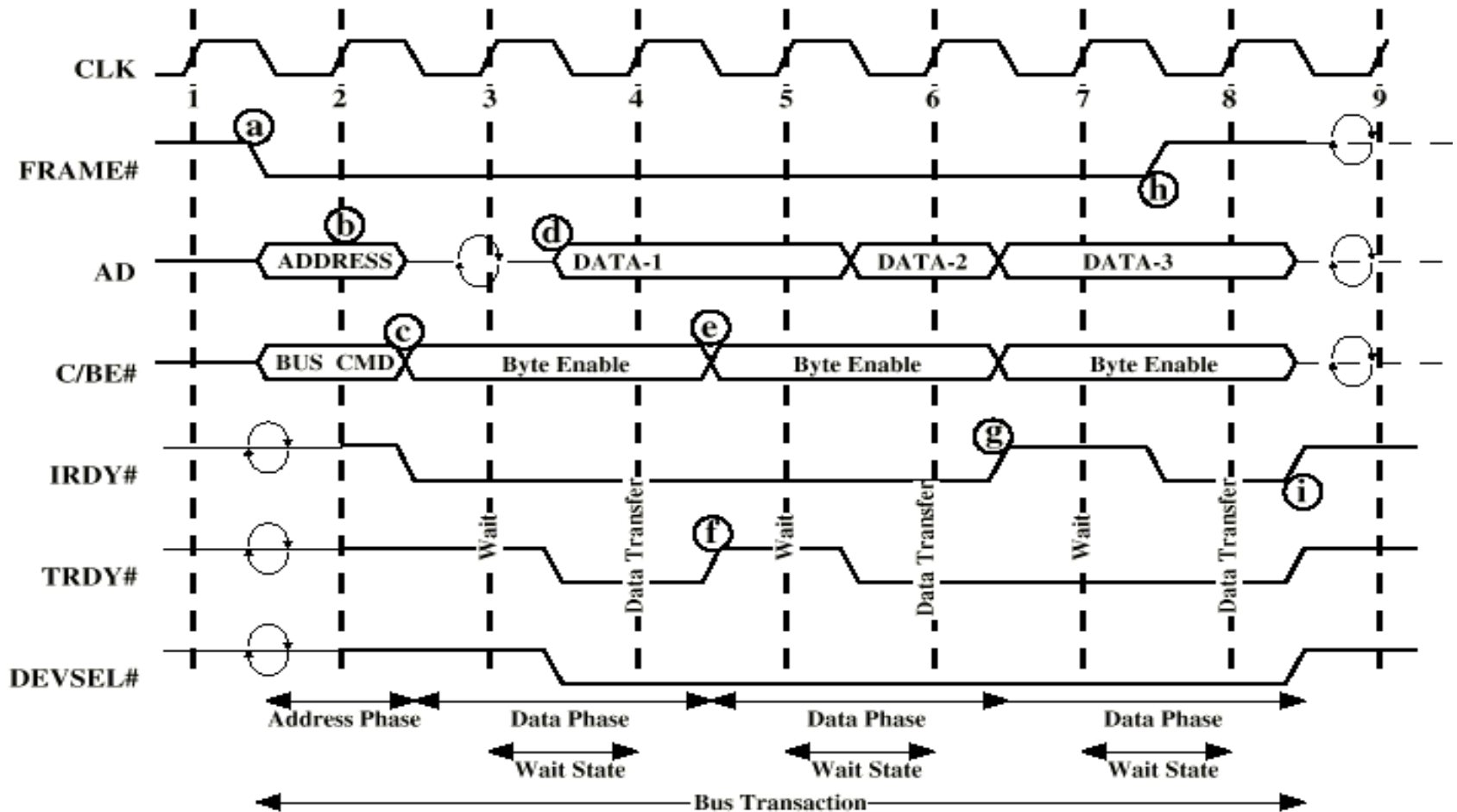
⌘ JTAG/Boundary Scan

- ☑ For testing procedures

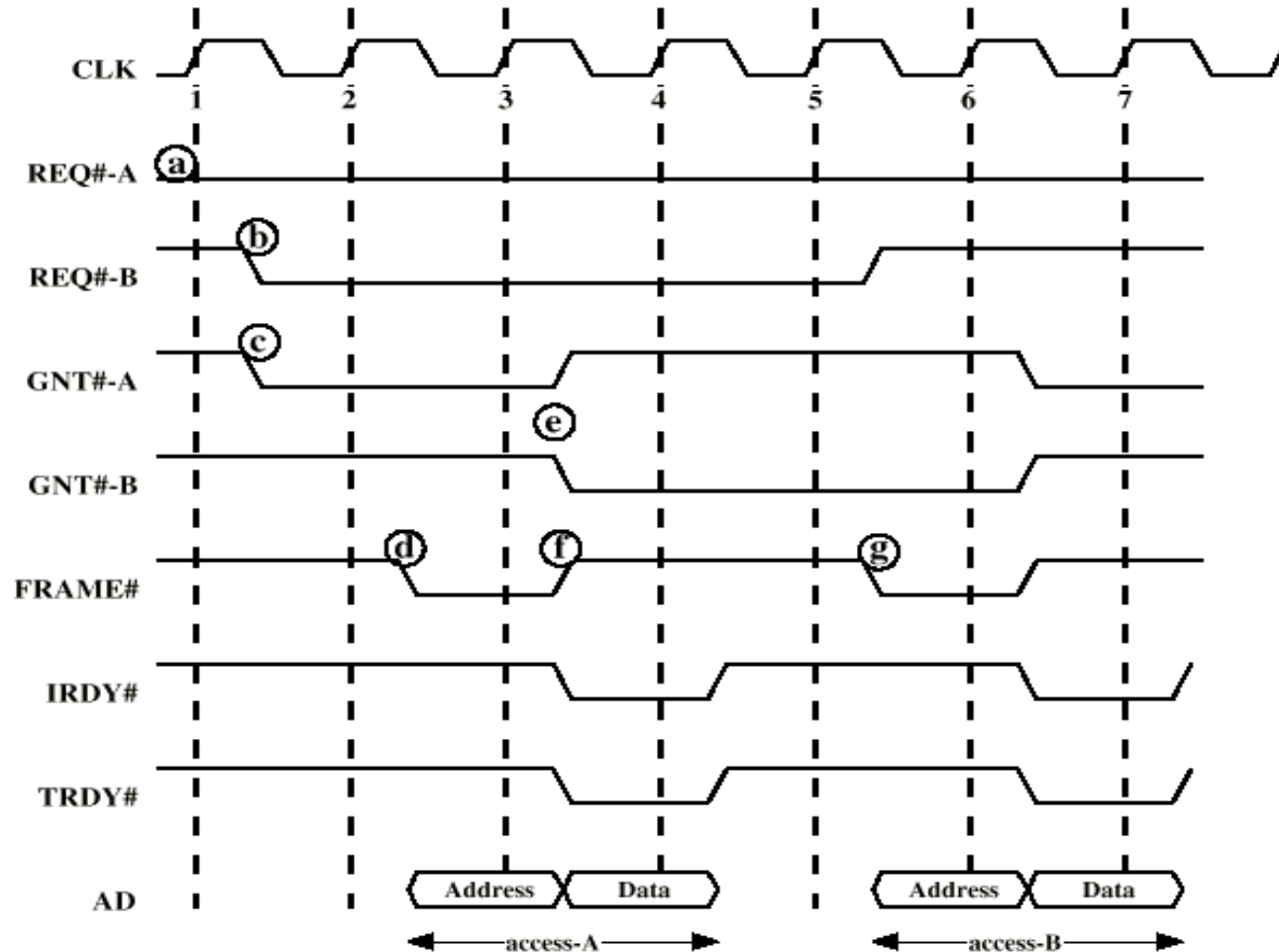
Command pada PCI

- ⌘ Transaksi antara initiator (master) dg target
- ⌘ Master pegang kendali bus
- ⌘ Master menentukan jenis transaksi
 - ☑ Misal I/O read/write
- ⌘ Fase Address
- ⌘ Fase Data

PCI Read Timing Diagram



PCI Bus Arbitration



Internet Resource

⌘ www.pcguides.com/ref/mbsys/buses/

⌘ www.pcguides.com/